

1

נַחֲרֵר מִן

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint \left( \frac{1}{2} \rho \vec{v}^2 + \rho \epsilon \right) dV = - \oint \vec{v} \cdot \left( \frac{1}{2} \rho \vec{v} + \rho \vec{e} \right) \wedge \oint p \vec{v} ds$$

$d\vec{s}$

$$= - \oint \vec{v} \cdot \vec{s} \left( \frac{v^2}{2} + \varepsilon + \underbrace{\frac{q}{s}}_{h} \right) d\vec{s}$$

בנוסף לארון המתים, מושבם נקבע בחלקן התחתון, ואחרי אונס מטבח עיר העתיקה.

$$\frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho \epsilon \right) = - \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{v} (\frac{1}{2} v^2 + h))$$

ל'ה. למדנו מארון הדריך שزاد לנו פהו בתורה. בתורה מתורה ותורה נתורה  
ה'ם כתורה מתורה כתורה כתורה, אך מתורה מתורה, אך מתורה מתורה,  
וכלו. מתורה מתורה מתורה מתורה.

$$q = -k \nabla T$$

כָּלֵג קְרֹבֶן שְׁמַעַת גְּדוּלָה. יְמִינָה וְיְמִינָה. נְבִיאָה מִזְרָח.

פָּרָט זֶה מִדְבָּר מִזְבֵּחַ תְּמִימָן. כִּי מֵהַיְהָ קְרָבָן קְרָבָן לְמִזְבֵּחַ תְּמִימָן וְלֹא יְהִי כְּלֵבֶת בְּלֹא כְּלֵבֶת.

ה' הילג'ן מ' 3 חומ' נרנ'ן זט' היה.

$$\bar{q}_v \cdot d\bar{s} = \frac{\vec{v} \cdot \vec{b}}{\bar{q}_v} \cdot d\bar{s}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho \varepsilon \right) = - \nabla \cdot \left( \rho \vec{v} \left( \frac{1}{2} v^2 + h \right) - \vec{v} \cdot \vec{g} - k \nabla T \right) + \rho \dot{\varepsilon}$$

2

לאנדרטת חיל הים בפלגיה (רמלה-תל אביב) כב. גן:

$$\rho T \left( \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) S \right) = G_i \cdot \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \vec{\nabla} \cdot (k \vec{\nabla} T) + \rho \ddot{e}$$

$$\left. \left( d\varepsilon = T ds - p dV \quad \text{---} \quad \text{טב}-\text{טב} \quad \text{כונן} \quad \text{המקיף}, \right) \right\}$$

הנראה נכון. אך לא ניתן לומר במדויק (ולא יותר) אם הוא אכן מושג.

$$\textcircled{1}_{ik} = \gamma \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right)$$

הנה קיימת וריאציה:

$$G_{ik} \cdot \frac{\partial v_i}{\partial x_k} = \gamma \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right) \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right) = \frac{\gamma}{2} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right)^2$$

## לכינס זייאזטער

הנְּגָמִים כַּיִם, לְרוֹא אֲלֵיכֶם הַחֹם בְּסִירָתֶם אֲלֵיכֶם (לְפָנֶיךָ גַּדְעָן בְּצִוְּתָךְ).  
בְּזַעֲקָה נְמַצֵּבָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה (בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה).  
לְזַעֲקָה אֲלֵיכֶם מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה (בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה).  
הַמְּלָאכָה שֶׁבְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה (בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה) מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה.  
בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה (בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה).  
בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה (בְּזַעֲקָה מְלָאכָה וְאֵשׁ הַיּוֹנָקָה).

$$\frac{\partial S}{\partial t} = \left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_P \frac{\partial T}{\partial t}$$

$$C_p \equiv T \cdot \left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_p$$

כָּלְכָלָה אֲמִינָה (אַמִּין)

$$g c_p \left( \frac{\partial T}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) T \right) = \frac{1}{2} \eta \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right)^2 + \vec{\nabla} \cdot (\kappa \cdot \vec{\nabla} T) + g \ddot{e}$$

:  $(T - \infty) \text{ נסובב}$  נסובב  $\kappa$   $\ddot{e}$

$$\frac{\partial T}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) T = \frac{1}{2} \frac{V}{C_p} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right)^2 + \frac{\kappa}{C_p g} \cdot \Delta T +$$

( $\text{cm}^2/\text{sec}$ ).  $\gamma\text{N}$  (בז' רוחן מס' 3)  $\gamma\text{N}$   $\chi =$

$$\textcircled{2} \quad \frac{\partial T}{\partial t} = \chi \Delta T + \frac{\dot{e}}{\rho} \quad : \text{הנחתה } \Delta T \text{ ו-} \frac{\dot{e}}{\rho} \text{ נובלה}$$

בנוסף למשוואת דיפרנציאלית זו, ניתן לרשום ש- $\nabla T$  מוגדר כ- $\vec{Q} = K \vec{\nabla} T$ , כלומר  $\vec{Q}$  הוא מוקד השמירה של  $T$ .

$$\Delta T = -\frac{\dot{e}}{\chi \rho} \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} \frac{\dot{e}}{\rho} \text{ נובלה}$$

$$\Delta T = 0 \quad : \text{אם } \vec{Q} = 0, \text{ אז } \nabla T = 0 \text{ ו-} T \text{คงת}$$

לפיכך  $\nabla T = 0$  מוגדר בנקודה  $r = R$  (המינימום).

$$K_1 \cdot \frac{\partial T}{\partial n} = K_2 \cdot \frac{\partial T}{\partial n} \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} K_1, K_2 \text{ נובלים}$$

$?(\nabla T_\infty) = -\infty$  (המינימום) ו-  $K_2 > K_1$

$$q_i|_1 = q_k|_2 \quad ; \quad T_i|_1 = T_k|_2 \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} q_i, q_k \text{ נובלים}$$

$$K_1 \cdot \frac{\partial T}{\partial n}|_1 = K_2 \cdot \frac{\partial T}{\partial n}|_2 \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} K_1, K_2 \text{ נובלים}$$

$$T_\infty = \frac{3K_2}{K_1+2K_2} (\vec{\nabla} T_\infty) \cdot \vec{r} \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} K_1, K_2 \text{ נובלים}$$

$$\begin{cases} T_1 = \frac{3K_2}{K_1+2K_2} (\vec{\nabla} T_\infty) \cdot \vec{r} \\ T_2 = \left[ 1 - \frac{K_2-K_1}{K_1+2K_2} \left( \frac{R}{r} \right)^3 \right] (\vec{\nabla} T_\infty) \cdot \vec{r} \end{cases}$$

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \Delta T \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} K_1, K_2 \text{ נובלים}$$

$$T(\vec{r}, t=0) = T_0(\vec{r}) \quad : \text{הנחתה } \vec{Q} = K \vec{\nabla} T \text{ ו-} T_\infty \text{ נובלים}$$

4

(3) גזענאלום פאכיה:

$$\bar{T}(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \tilde{T}_k \exp(i\vec{k} \cdot \vec{r}) d^3 k$$

$$\tilde{T}_k = \int T(r, t) \exp(-i\vec{k} \cdot \vec{r}) d^3 r$$

$$\frac{\partial T_k}{\partial t} = -k^2 \chi T_k$$

$$T_k(t) = T_{0k} \exp(-k^2 \chi t)$$

לעתה נזכיר את הטענה שפונקציית הפלט  $T(r, t)$  היא פונקציית דבוקה של פונקציית הפלט  $T_0(r)$ .

$$\bar{T}(\vec{r}, t) = \frac{1}{8(\pi \chi t)^{3/2}} \int T_0(r) \underbrace{\exp\left(-\frac{(r-r')^2}{4\chi t}\right)}_{\text{פונקציית דבוקה}} d^3 r'$$

לעתה נזכיר את פונקציית דבוקה  $\exp(-x^2/4\chi t)$

: סעיף 1.2.13

(3) גזענאלום פאכיה: מילוי של פונקציית דבוקה  $\exp(-x^2/4\chi t)$  בפונקציית הפלט  $T_0(r)$ .

החומר מושג באמצעות אינטגרציה כפולה על המרחב  $d^3 r'$ . בואו נראה כיצד.

$$\frac{\partial U_x}{\partial t} + (\vec{J} \cdot \vec{\nabla}) U_x = \nabla \left( \frac{\partial U_x}{\partial x^1} + \frac{\partial U_x}{\partial y^1} \right)$$

לעתה נזכיר את פונקציית דבוקה  $\exp(-x^2/4\chi t)$

$$U_x = U_0 \exp(i\omega t - ik_y)$$

(4) פתרון מנגנון:

$$: \text{סעיף 1.2.13}. (U_x(y=0) = U_0 \exp(i\omega t))$$

$$i\omega U_x = -k^2 U_x \Rightarrow k = \pm \sqrt{i\omega \chi^{-1}} = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}(1+i)\sqrt{\omega/\chi}$$

לעתה נזכיר את פונקציית דבוקה  $\exp(-x^2/4\chi t)$  בפונקציית הפלט  $T_0(r)$ .

לעתה נזכיר את פונקציית דבוקה  $\exp(-x^2/4\chi t)$  בפונקציית הפלט  $T_0(r)$ .

5

$$U_x = U_0 \exp\left(-\sqrt{\frac{\omega}{2\nu}} y\right) \cos\left(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}} y\right)$$

## כָּלְבִּים, גַּמְגֻּלִים וְהַזְּמָן:

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\gamma}{2c_p} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)^2 + \chi \frac{\partial^2 T}{\partial y^2}$$

הנְּצָרָה וְהַיִלְאָמָר  
הַמְּלָאָם נֶגֶד הַמְּלָאָם

•  $\left(\frac{\partial \sigma_1}{\partial y}\right)^2$   $\leq$   $\int_{\Omega} \sigma_1^2 \Delta \sigma_1 \leq C \int_{\Omega} \sigma_1^2$

$$\frac{\partial T}{\partial t} - \chi \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = \frac{V}{c_p} \left( \frac{\partial \omega_x}{\partial y} \right)^2$$

$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial y} = \sigma_0 \exp(-\sqrt{\frac{\omega}{2\nu}}) \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}} \left[ \sin(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}} y) - \cos(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}} y) \right]$$

ר' אלריך צ'זינט

$$\frac{\partial^2 U_x}{\partial y^2} = \frac{U_0^2 \omega}{2V} \exp\left(-\sqrt{\frac{2\omega}{V}}y\right) \left[1 - \sin\left(2\omega t - \sqrt{\frac{2\omega}{V}}y\right)\right]$$

ל-10. מאריך ביחס לארון אדריכליות המבנה מטרתו:

$$\frac{\partial T}{\partial t} - \chi \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = \frac{\nu}{c_p} \frac{v_o^2 \omega}{2\nu} \exp\left(-\sqrt{\frac{2\omega}{\nu}} y\right) \left[ 1 - \sin\left(2\omega t - \sqrt{\frac{2\omega}{\nu}} y\right) \right]$$

(בתקין מאיר הנטען וג' קנייה נטולות) מר' :

$$\frac{\partial T}{\partial t} - \alpha \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = A \exp(-\alpha y) [1 - \sin(2\omega t - \alpha y)]$$

$$A = \frac{v_0^2 \omega}{c_p} \quad \alpha = +\sqrt{2\omega/\nu}$$

⑥

$$\frac{\partial T}{\partial t} - \chi \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = 0$$

הנחייה ה-3, פתרון נורמליזציה:

ואנו מושג שפונקציית פוטנציאלי היא:

$$T(y,t) = \frac{1}{2(\pi\chi t)^{1/2}} \int_{-\infty}^{\infty} T_0(y') \exp\left(-\frac{(y-y')^2}{4\chi t}\right) dy'$$

לפנינו מושג שפונקציית פוטנציאלי היא פונקציית גausseana, כלומר כפופה למשתנה  $y$ ,  $t=0$  מוגדרת על ידי  $T_0(y)$ ,  $t \neq 0$  מוגדרת על ידי  $T(y,t)$ ,  $t=0$  מוגדרת על ידי  $T_0(y)$ .

$$0 < t < \infty$$

כואילו, כמו בפונקציית גausseana, מושג שפונקציית פוטנציאלי מוגדרת על ידי  $T(y,t) = 0$  (תעלום ראנל פונקציית גausseana),  $y=0$  מוגדרת על ידי  $T_0(0)$ ,  $y \neq 0$  מוגדרת על ידי  $\int_{-\infty}^{\infty} T_0(y') \exp\left(-\frac{(y-y')^2}{4\chi t}\right) dy'$ .

בנוסף, מושג שפונקציית פוטנציאלי מוגדרת על ידי  $T_0(0)$ .

$$Q(y,t) = \begin{cases} A \exp(-\alpha y) [1 - \sin(2\omega t - \alpha y)] & ; y > 0 \\ -A \exp(+\alpha y) [1 - \sin(2\omega t + \alpha y)] & ; y < 0 \end{cases}$$

$$T(y,t) = \int_{\tau=0}^{\infty} \int_{y'=-\infty}^{y'+\infty} Q(y',t-\tau) \frac{\exp\left(-\frac{(y-y')^2}{4\chi\tau}\right)}{2\sqrt{\pi\chi\tau}} dy' d\tau$$

ולפנינו מושג שפונקציית פוטנציאלי מוגדרת על ידי  $T_0(0)$ ,  $y \neq 0$  מוגדרת על ידי  $\int_{-\infty}^{\infty} Q(y',t-\tau) \frac{\exp\left(-\frac{(y-y')^2}{4\chi\tau}\right)}{2\sqrt{\pi\chi\tau}} dy' d\tau$ .